

búsqueda con retroceso – backtrack search

Authored by
memjavad

November 4, 2025

RECOMMENDED CITATION

memjavad (2025). *búsqueda con retroceso – backtrack search*. Spanish Psychological Databases. Retrieved from <https://spanish.arabpsychology.com/?p=2751>

Búsqueda con Retroceso (Backtrack Search)

Campo(s) Disciplinario(s) Principal(es): Ciencias de la Computación, Inteligencia Artificial, Teoría de Algoritmos.

1. Definición Central

La búsqueda con retroceso, conocida universalmente como **backtrack search**, es una técnica algorítmica fundamental destinada a encontrar soluciones a problemas computacionales, particularmente aquellos que pueden formularse como problemas de satisfacción de restricciones (CSP). Este método se caracteriza por su enfoque sistemático de exploración del espacio de estados, construyendo progresivamente una solución candidata y evaluando su viabilidad en cada etapa. Si en algún momento la solución parcial actual se determina inviable, es decir, viola alguna de las restricciones impuestas por el problema, el algoritmo "retrocede" o se deshace de la última decisión tomada, explorando una alternativa.

Formalmente, el retroceso es una implementación especializada de la búsqueda en profundidad (Depth-First Search o DFS) dentro de un árbol de espacio de estados. A diferencia de un DFS puro que simplemente explora hasta el final de una rama, el algoritmo de retroceso incorpora una función de poda heurística o de restricción. Esta función permite descartar ramas enteras del árbol tan pronto como se determina que la ruta actual no puede conducir a una solución válida, independientemente de cómo se complete posteriormente. Esta capacidad de **poda del espacio de búsqueda** es lo que confiere al retroceso su eficiencia, ya que evita la enumeración exhaustiva de estados no prometedores.

El objetivo primario de la búsqueda con retroceso es encontrar una o todas las soluciones que cumplan con un conjunto predefinido de criterios y restricciones. Debido a su naturaleza exhaustiva y metódica, si existe una solución en el espacio de estados finito, el algoritmo de retroceso está garantizado para encontrarla, siempre y cuando se le permita ejecutarse completamente. Esta propiedad de **completitud** lo hace invaluable para resolver problemas donde se requiere una prueba de existencia o no existencia de soluciones, como en la programación lógica o la resolución de puzzles complejos.

2. Etimología y Desarrollo Histórico

Aunque la idea subyacente de la exploración sistemática de opciones y el retroceso ante un callejón sin salida ha existido implícitamente en las matemáticas y la lógica durante siglos, la formalización y el nombramiento del término "backtrack" se atribuyen generalmente al matemático estadounidense [Derrick Henry Lehmer](#). Lehmer acuñó el término alrededor de la década de 1950 en el contexto de la programación de las primeras computadoras para resolver problemas

combinatorios y algebraicos que requerían la enumeración de posibilidades.

El desarrollo formal del algoritmo como una técnica de programación coherente y generalizada se consolidó durante la década de 1960. Investigadores en el campo emergente de la Inteligencia Artificial (IA) y la optimización comenzaron a aplicar sistemáticamente el retroceso para abordar problemas complejos como el famoso problema de las [N-Reinas](#). La necesidad de algoritmos que pudieran manejar grandes espacios de búsqueda de manera eficiente, sin consumir cantidades prohibitivas de memoria, impulsó la popularidad del retroceso, dada su naturaleza de búsqueda en profundidad con uso de memoria lineal respecto a la profundidad.

Un hito crucial en la historia del retroceso fue su integración como mecanismo fundamental de inferencia en lenguajes de programación declarativos. El ejemplo más notable es **Prolog** (Programming in Logic), desarrollado en la década de 1970. Prolog utiliza intrínsecamente la búsqueda con retroceso para satisfacer consultas lógicas. Si una cláusula no puede ser probada con éxito, el intérprete retrocede automáticamente al punto de decisión anterior y prueba una regla o un hecho diferente, demostrando la potencia del concepto para la resolución automatizada de problemas.

3. Principio Operacional y Características Clave

El principio operacional del retroceso se basa en la construcción incremental de una solución. El algoritmo mantiene un estado actual que representa una solución parcial. En cada paso, intenta extender esta solución parcial añadiendo un nuevo elemento o asignando un valor a la siguiente variable no asignada. Este proceso se repite mientras el estado parcial se mantenga **factible**, es decir, mientras no viole ninguna restricción del problema.

La característica clave que distingue al retroceso de otras búsquedas es la función de verificación de restricciones. Esta función se ejecuta después de cada extensión de la solución parcial. Si la verificación determina que la solución parcial actual ya es inconsistente con las restricciones (incluso si la solución aún no está completa), el algoritmo invoca la acción de retroceso. El retroceso implica deshacer la última elección (o una secuencia de elecciones) y volver al punto de decisión anterior para explorar la siguiente alternativa disponible en ese nivel. Este mecanismo de "prueba y error sistemático" asegura que todas las rutas potencialmente válidas sean exploradas.

La eficiencia del retroceso depende críticamente de la implementación de la **poda**. La poda efectiva ocurre cuando la función de restricción puede identificar la inviabilidad lo más pronto posible (es decir, en niveles bajos del árbol de búsqueda). Si una rama se poda temprano, se evita explorar exponencialmente muchos nodos descendientes. Por lo tanto, el diseño de buenas funciones de restricción y la aplicación de heurísticas de ordenación de variables (para decidir qué variable asignar a continuación) son esenciales para mitigar la complejidad temporal, que en el peor caso para la mayoría de los CSPs sigue siendo exponencial.

4. Estructura Algorítmica

La búsqueda con retroceso se implementa casi universalmente mediante un procedimiento recursivo. La función recursiva típicamente toma el estado actual de la solución parcial como entrada y realiza las siguientes operaciones fundamentales. Primero, verifica si la solución actual es completa; si lo es, se registra como una solución exitosa y el algoritmo puede terminar o continuar buscando más soluciones.

Si la solución no está completa, el algoritmo entra en la fase de extensión. Se selecciona la siguiente variable o componente de la solución que debe ser asignado. Luego, se itera a través de todos los posibles valores que se le pueden asignar a ese componente. Para cada valor potencial, se realiza una verificación de restricciones. Si la asignación de ese valor mantiene la factibilidad de la solución parcial, se realiza la asignación y se invoca la función de retroceso recursivamente con la nueva solución extendida.

El elemento de control más importante es la gestión del fracaso. Si la llamada recursiva retorna sin éxito (es decir, la rama explorada no condujo a una solución completa), el algoritmo debe deshacer la asignación de valor que se probó en el paso actual (la acción de "retroceder"). Luego, pasa a probar el siguiente valor posible para ese componente. Si se han agotado todos los valores posibles para el componente actual sin encontrar una solución, la función retorna fracaso, lo que a su vez provoca que el nivel superior de la recursión retroceda. Este manejo de la pila de llamadas recursivas simula el movimiento hacia arriba y hacia abajo en el árbol de espacio de estados.

Estado Inicial (Raíz): Representa el punto de partida sin asignaciones hechas.

Función de Selección: Determina el orden en que las variables o componentes de la solución serán abordados. Una buena heurística aquí puede reducir drásticamente el tiempo de ejecución.

Función de Factibilidad (Restricción): La clave de la poda. Evalúa si la solución parcial actual es válida. Si es inviable, la exploración de esa rama se detiene inmediatamente.

Función de Éxito: Determina si la solución parcial actual constituye una solución completa y válida al problema original.

5. Aplicaciones Típicas

La versatilidad de la búsqueda con retroceso la convierte en una herramienta estándar para resolver una amplia gama de problemas que involucran combinatoria, optimización discreta y satisfacción de restricciones. Su aplicación más conocida en la informática recreativa es la resolución de puzzles. Por ejemplo, la resolución automática de juegos como **Sudoku** o el popular **Buscaminas** a menudo emplea algoritmos de retroceso para probar sistemáticamente las posibilidades faltantes.

En el ámbito de la informática teórica y la ingeniería de software, el retroceso es esencial para el

análisis sintáctico (parsing) en compiladores. Los analizadores sintácticos que manejan gramáticas ambiguas o que emplean técnicas de análisis descendente (top-down parsing) a menudo utilizan el retroceso para explorar diferentes interpretaciones gramaticales de una secuencia de tokens. Cuando una regla de producción falla, el analizador retrocede para probar una regla alternativa, garantizando que se encuentre la estructura sintáctica correcta.

Otras aplicaciones significativas incluyen la resolución de problemas de grafos complejos, como la búsqueda del **Camino Hamiltoniano**, el problema de la coloración de grafos, y ciertos tipos de problemas de optimización, como el **Problema de la Mochila (Knapsack Problem)**, donde el retroceso puede utilizarse para explorar subconjuntos de ítems. En la investigación de operaciones, las variantes del retroceso son fundamentales para los algoritmos de ramificación y acotamiento (Branch and Bound), que combinan la exploración sistemática con límites heurísticos para acelerar la búsqueda de soluciones óptimas.

6. Ventajas y Desafíos Computacionales

Una de las principales ventajas operativas de la búsqueda con retroceso es su **eficiencia espacial**. Dado que opera como una búsqueda en profundidad, el algoritmo solo necesita almacenar la ruta actual desde la raíz hasta el nodo que se está explorando, lo que se traduce en un requisito de memoria que es lineal con respecto a la profundidad del árbol de búsqueda. Esto contrasta favorablemente con la búsqueda en amplitud (BFS), que requiere almacenar todos los nodos en el nivel actual, lo que puede consumir memoria exponencialmente.

Sin embargo, el principal desafío del retroceso reside en su **complejidad temporal**. A pesar de la poda, en el peor de los casos, la búsqueda con retroceso puede requerir un tiempo de ejecución exponencial con respecto al tamaño de la entrada. La eficacia real del algoritmo depende en gran medida de la densidad de las restricciones: si las restricciones son laxas, la poda es mínima y el algoritmo degenera hacia una búsqueda exhaustiva. Si las restricciones son muy estrictas, la poda es más efectiva, pero el algoritmo aún puede dedicar mucho tiempo a retroceder en ramas cortas.

Para mitigar la explosión combinatoria, la investigación se centra en aplicar heurísticas avanzadas. Las **heurísticas de ordenación**, como la heurística de la variable más restringida (Minimum Remaining Values - MRV) y la heurística del valor menos restringido (Least Constraining Value), son cruciales. MRV sugiere seleccionar primero la variable que tiene menos opciones disponibles, aumentando la probabilidad de falla temprana y, por lo tanto, la poda rápida. La elección de una buena heurística puede transformar un problema intratable en uno resoluble en un tiempo razonable, aunque la búsqueda con retroceso sigue siendo inherentemente susceptible a la "maldición de la dimensionalidad" en problemas a gran escala.

7. Debates y Extensiones

El algoritmo de retroceso estándar, aunque robusto, a menudo es ineficiente porque cuando retrocede, solo lo hace un nivel a la vez, incluso si la causa del fracaso ocurrió mucho antes en el árbol de decisiones. Este fenómeno ha llevado al desarrollo de sofisticadas extensiones que buscan mejorar la inteligencia del retroceso.

Una de las mejoras más significativas es el **Backjumping** (Salto hacia atrás). A diferencia del retroceso cronológico simple, el backjumping identifica el conjunto de variables que realmente causaron el fracaso (el "conjunto de conflicto") y salta directamente al nivel más reciente en el árbol donde se tomó una decisión que contribuyó a ese conflicto. Esto evita reexplorar ramas intermedias que se sabe que no conducirán a una solución bajo las asignaciones conflictivas. Variantes más avanzadas incluyen el **Backjumping Dirigido por Conflicto** (Conflict-Directed Backjumping), que utiliza análisis de grafos de dependencia para determinar el punto de salto óptimo.

Otro debate importante se centra en la integración de técnicas de propagación de restricciones, como la **Consistencia de Arco (Arc Consistency)**, antes y durante la búsqueda con retroceso. Estas técnicas preprocesan o refinan el espacio de búsqueda reduciendo los dominios de las variables antes de que comience el retroceso. La combinación del retroceso con la propagación de restricciones (a menudo denominado MAC, Maintenance of Arc Consistency) ha demostrado ser excepcionalmente poderosa para resolver problemas de satisfacción de restricciones a gran escala, formando la base de muchos solucionadores modernos de CSP.

8. Lecturas Adicionales

[Backtracking - Wikipedia, The Free Encyclopedia](#)

[Backtracking Algorithms - GeeksforGeeks](#)

[Logic Programming - Stanford Encyclopedia of Philosophy \(Referencia a Prolog y el retroceso\)](#)

[Bitner, J. R., & Reingold, E. M. \(1975\). Backtrack programming techniques. Communications of the ACM.](#)